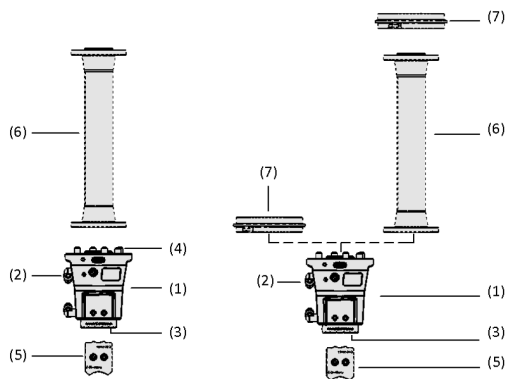


Handling-Sets SGM-SV

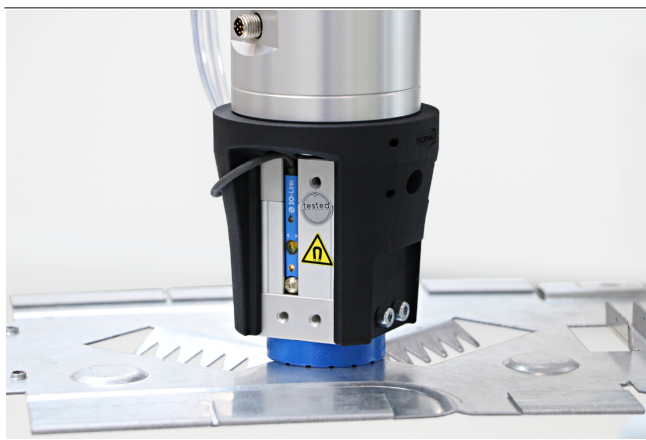
Greiffläche (Ø): 40 mm



Handling-Sets SGM-SV



Systemaufbau Handling-Sets SGM-SV



Magnetgreifer SGM-SV bei der Handhabung von gestanzten Blechen

Eignung für branchenspezifische Anwendungen

Anwendung

- Roboter-Set basierend auf einem Magnetgreifer zur Integration an Leichtbaurobotern
- Magnetgreifer mit hohen Haltekräften zur Handhabung von z. B. Lochblechen, komplex gelaserten Teilen, Blechen mit Bohrungen und Ausschnitten
- Handhabung von ferromagnetischen Bauteilen
- Einsatz in MRK-Anwendungen (Mensch-Roboter-Kollaboration)

Aufbau

- MRK-geeignetes Gehäuse mit Magnetgreifer SGM-SV und nachrüstbarem Näherungsschalter (Schaltzustand Magnetgreifer: Greifen / Ablegen) (1)
- Druckluftanschlüsse für Greifen / Ablegen (2)
- Greiffläche mit Reibring (3)
- Roboterschnittstelle in Flanschausführung (4), Adapterflansche für weitere Robotertypen (7)
- Zusatzelemente zum Greifen von runden Werkstücken (5)
- Verlängerung zum Greifen z. B. in tiefe Behälter (6)

Produkt-Highlights

- Installationsfertiges Set mit Steckverschraubungen sowie Schlauch- und Kabelbefestigungen für schnelle und sichere Roboterintegration
- Bistabile Funktion mit Dauermagnet gewährleistet sicheres Greifen auch bei Energieausfall
- Minimaler Platzbedarf und niedriges Gewicht dank kompakter Bauform und Leichtbauweise
- Greiffläche mit Reibring zur Aufnahme von hohen Querkräften
- Inbetriebnahme-Software zur einfachen und schnellen Parametrierung

Handling-Sets SGM-SV

Greiffläche (Ø): 40 mm

Bestellschlüssel Handling-Sets SGM-SV

ROB-SET SGM-SV	–	40	UR
1		2	3

1 – Kurzbezeichnung

Code	Ausführung
ROB-SET SGM-SV	Handling-Set SGM-SV

2 – Durchmesser

Code	Durchmesser in mm
40	ø 40

3 – Kompatibilität

Code	Ausführung
UR	Universal Robots

Das Handling-Set SGM-SV wird montiert geliefert. Das Produkt besteht aus:

- Greifer vom Typ SGM-SV Magnetgreifer
- Gehäuse aus Kunststoff mit Schnittstelle für UR-Roboterflansch
- Steckverschraubungen
- Kabelbinder

Verfügbare Ersatzteile: Reibring für Greiffläche

Verfügbares Zubehör: Näherungsschalter, Prismen zum Greifen von runden und abgerundeten Werkstücken, Adapterflansche, Flanschverlängerung, Energiekette mit UR-CAP

Bestelldaten Handling-Sets SGM-SV

Typ	Artikel-Nr.
ROB-SET-SGM-SV-40 9409-1	10.01.17.00593

Bestelldaten Ersatzteile Handling-Sets SGM-SV

Typ	Ersatzteile	Artikel-Nr.
ROB-SET-SGM-SV-40 9409-1	Magnetgreifer (Sensorvorbereitung)	10.01.17.00229

Typ	Ersatzteile	Artikel-Nr.
ROB-SET-SGM-SV-40 9409-1	Reibring	10.01.17.00137

Bestelldaten Zubehör Handling-Sets SGM-SV

Typ	Artikel-Nr.
Flansch-Set Roboter Yaskawa	SET ROB-SET 63 YASKAWA 10.01.17.00602
Flansch-Set Roboter Fanuc	SET ROB-SET 31.5 FANUC 10.01.17.00603
Flansch-Set Verlängerung Universal Robots	SET ROB-SET 50 9409-1 UR 200 10.01.17.00601
Aufnahme-Element Doppelprisma	ADP-E-TRI 40 SET 10.01.17.00604
Näherungsschalter NPN	NAEH-SCHA SMAGN-NPN S050 300 10.01.17.00215
Näherungsschalter PNP	NAEH-SCHA SMAGN-PNP S051 300 10.01.17.00199
Ventil-Baugruppe	VENT-BGR 24V-DC E-KET 2,2M 10.01.45.00033
Ventil-Baugruppe	VENT-BGR 24V-DC E-KET 1,8M 10.01.45.00032
Elektromagnetventil	EMVP 8 24V-DC 5/3 NO 10.05.02.00246
Anschlusskabel für Magnetventile (5 m, PVC)	ASK B-Form-C 5000 K-3P 21.04.06.00084
Anschlusskabel, M12-4 Buchse, 5 m, PUR, gerade	ASK B-M12-4 5000 K-4P 21.04.05.00263
Adapterstecker, M8-4 Stecker, M12-4 Buchse, gerade	AD-ST-G S-M8-4 B-M12-4 A 21.04.05.00579
Vakuumschlauch, Außendurchmesser 4 mm, Innendurchmesser 2 mm	VSL 4-2 PU MI-TR 10.07.09.00001
Steckverschraubung-Winkel	STV-W G1/8-AG 4 10.08.02.00355

Technische Daten Handling-Sets SGM-SV

Typ	Baugröße	für	Gewicht [kg]
ROB-SET-SGM-SV-40 9409-1	40	Universal Robots	0,35

Handling-Sets SGM-SV

Greiffläche (Ø): 40 mm

Konstruktionsdaten Handling-Sets SGM-SV

Typ	D [mm]	d [mm]	d1 [mm]	Dmk [mm]	G1	H [mm]	H1 [mm]	LG1	Winkel [°]	W [°]
ROB-SET-SGM-SV-40 9409-1	75	4	6,1	50	M6-AG	74	84	7	45	15

Multimediale Produktpräsentation

Medium	Link
Produktvideo	https://vimeo.com/555701931 https://vimeo.com/580770556